

## Satellites et planètes

### I. Lois de Kepler

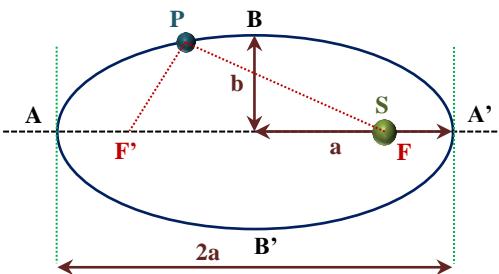
#### 1. Premier loi de Kepler : Loi des orbites

Dans le référentiel héliocentrique, la trajectoire du centre d'inertie d'une planète est une ellipse dont le soleil est l'un de ses deux foyers.

##### Caractéristiques d'une ellipse :

Ellipse dans un plan est un ensemble de points **P** satisfaisant la relation :  $\mathbf{FP} + \mathbf{PF}' = 2\mathbf{a}$

- ✓ **F** et **F'** : deux points constants nommés foyers de l'ellipse.
- ✓ **AA'** = **2a** : le grand axe de l'ellipse.
- ✓ **BB'** = **2b** : le petit axe de l'ellipse.



##### Remarque :

Le cercle est un cas particulier de l'ellipse dont les deux foyers **F** et **F'** sont confondus avec le centre **O** =>  $a = b = R$  (le rayon du cercle).

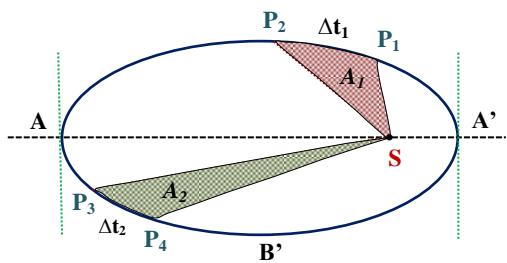
#### 2. Deuxième loi de Kepler : Loi des aires

Le segment de droite [SP] qui relie le centre du soleil **S** au centre de la planète **P** balaie des **aires égales** pendant des **durées égales** :

Alors pour  $\Delta t_1 = \Delta t_2 \Rightarrow A_1 = A_2$  avec  $A_1$  et  $A_2$  sont les surfaces balayées pendant  $\Delta t_1$  et  $\Delta t_2$ .

##### Remarque :

L'une des très importantes conséquences de cette loi est que la **vitesse des planètes** autour du soleil **n'est pas constante**. La vitesse est maximale en **A'** et minimale en **A**.



#### 3. Troisième loi de Kepler : Loi des périodes

Pour toutes les planètes du système solaire, le rapport  $\frac{T^2}{a^3}$  est constant :  $\frac{T^2}{a^3} = k = \text{cte}$

- **T** : Période de révolution de la planète autour du soleil.
- **a** : Demi-grand axe de la trajectoire elliptique de planète autour du soleil.
- **k** : Constante ne dépend que de l'astre attracteur.

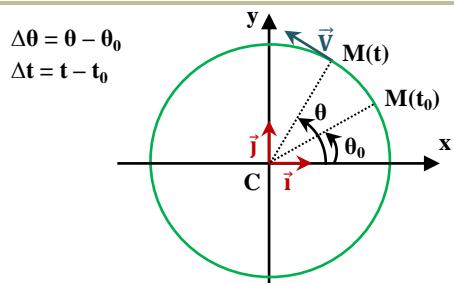
**Remarque** : si la trajectoire elliptique devient circulaire :  $a = r \Rightarrow \frac{T^2}{r^3} = \text{cte}$

## II. Mouvement circulaire uniforme

#### 1. Propriétés d'un mouvement circulaire uniforme

Un mobile est en mouvement circulaire uniforme si sa trajectoire est un cercle et la vitesse de son centre d'inertie **G** est constante :

- Vitesse angulaire :  $\omega = \frac{\Delta\theta}{\Delta t}$ , si  $\Delta t = T$  (la période)  $\Rightarrow \Delta\theta = 2\pi$  alors  $\omega = \frac{2\pi}{T}$
- Vitesse linéaire :  $v = r\omega$  avec  $r$  le rayon et  $\omega$  la vitesse angulaire.
- Période de révolution :  $T = \frac{2\pi r}{v}$



- Vecteur accélération  $\vec{a}_G$  dans la base de Frenet :  $\vec{a}_G = \frac{dv_G}{dt} \vec{u} + \frac{v_G^2}{r} \vec{n}$

Si la vitesse est constante :  $v = \text{cte} \Rightarrow \frac{dv}{dt} = 0$ , alors :  $\vec{a}_G = \frac{v_G^2}{r} \vec{n}$  Dans ce cas on dit que l'accélération est **centripète** (dirigé vers le centre **C**).

- P.F.D :  $\sum \vec{F}_{\text{ext}} = m \cdot \vec{a}_G \Rightarrow \sum \vec{F}_{\text{ext}} = m \cdot \frac{v_G^2}{r} \vec{n}$

On pose  $\vec{F} = \sum \vec{F}_{\text{ext}}$  : La résultante des forces extérieures  $\Rightarrow \vec{F} = m \cdot \frac{v_G^2}{r} \vec{n}$

On en déduit alors que  $\vec{F} = \sum \vec{F}_{\text{ext}}$  est également **centripète**.

## Satellites et planètes

- Conditions d'obtention d'un mouvement circulaire uniforme :

Un mobile de masse  $\mathbf{m}$  est en mouvement circulaire uniforme dans un référentiel galiléen si :

- ✓  $\sum \vec{F}_{\text{ext}}$  est centripète (dirigés vers le centre C)
- ✓  $\sum F_{\text{ext}} = F = \frac{m \cdot v^2}{r} = cte$

### 2. Lois de Kepler dans le cas du mouvement circulaire uniforme

- **Premier loi de Kepler** : trajectoire circulaire  $F \equiv F' \equiv \mathbf{0}$  et  $\mathbf{a} = \mathbf{b} = \mathbf{r}$
- **Troisième loi de Kepler** :  $\frac{T^2}{r^3} = k = cte$

### III. Applications

#### 1. Etude du mouvement de la lune autour de la terre

##### Activité 1 : Etude du mouvement de la lune autour de la terre

#### 2. Satellisation

La satellisation est une technique qui consiste à mettre un satellite sur son orbite autour de la terre en lui communiquant une vitesse initiale  $\vec{V}_0$  lui permettant d'avoir un **mouvement circulaire ou elliptique** autour de la terre.

La satellisation se fait dans deux étapes :

- Porter le satellite par une navette spatiale à un point P situé à une altitude  $\mathbf{h}$  de la surface de la terre (  **$\mathbf{h} > 200 \text{ km}$**  pour éviter les frottements dans l'atmosphère).
- Libérer le satellite avec une vitesse initiale  $\vec{V}_0$  perpendiculaire au vecteur  $\overrightarrow{OP}$ , sachant que  $\mathbf{V}_0 = \sqrt{\frac{G \cdot M_T}{R_T + h}}$ .

#### 3. Satellites géostationnaires

##### a. Définition

Un satellite est dit géostationnaire s'il semble immobile pour un observateur terrestre.

##### b. Altitude et période d'un satellite géostationnaire

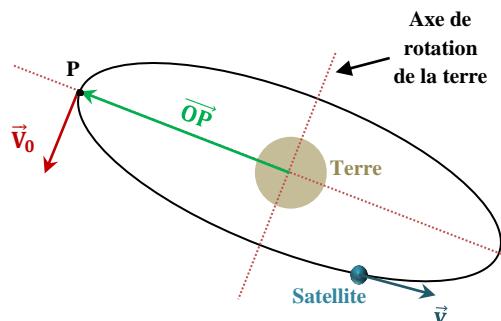
**Pour que le satellite soit géostationnaire il faut qu'il :**

- Tourne sur une orbite située dans le plan équatorial.
- Tourne dans le même sens que celui de la rotation de la terre (autour de l'axe polaire).
- Tourne avec un périodes  $T_{\text{sat}}$  égale à celle de la terre.

❖ **Période :**

La période  $T_{\text{sat}}$  du satellite est égale à celle de la terre  $T_{\text{Terre}}$ .

$$T_{\text{sat}} = T_{\text{Terre}} = 23 \text{ h } 56 \text{ min } 4 \text{ s} \Rightarrow T_{\text{sat}} = 86164 \text{ s}$$



❖ **Altitude :**

$$\text{On a } T_{\text{sat}} = \frac{2\pi r}{V_0} \text{ avec } r = R_T + h \text{ et } V_0 = \sqrt{\frac{G \cdot M_T}{R_T + h}} \Rightarrow T_{\text{sat}} = \frac{2\pi(R_T + h)}{\sqrt{\frac{G \cdot M_T}{R_T + h}}} \Rightarrow T_{\text{sat}}^2 = \frac{4\pi^2(R_T + h)^2}{\frac{G \cdot M_T}{R_T + h}}$$

$$\Rightarrow \frac{T_{\text{sat}}^2 \cdot G \cdot M_T}{4\pi^2} = (R_T + h)^3 \Rightarrow h = \sqrt[3]{\frac{T_{\text{sat}}^2 \cdot G \cdot M_T}{4\pi^2}} - R_T$$

Calculons la valeur numérique de l'altitude  $\mathbf{h}$  sachant que :  $T_{\text{sat}} = 86164 \text{ s}$  ;  $M_T = 5,98 \cdot 10^{24} \text{ kg}$  ;  $R_T = 6378 \text{ km}$  ;  $G = 6,67 \cdot 10^{-11} \text{ N.m}^2.\text{kg}^{-2}$

AN :  $\mathbf{h} = 36000 \text{ km}$